

研究テーマ	小型ロボット・機構・アクチュエータの開発 「機構」・「回路」・「計測」・「制御」			
担当教員・連絡先	瀧脇 大海 ynu-gr-fuchilab@ynu.ac.jp , ohmif@ynu.ac.jp			
研究室 Web	http://www.fuchilab.ynu.ac.jp/		定員: 4名程	
共同研究の有無	EP 内複数教員で指導	EP 横断で指導	企業と連携	
<p>テーマ概要: 小型ロボット・機構・アクチュエータの「機構」・「回路」・「計測」・「制御」の開発を行います。具体的には、要望を聞いて、テーマ調整します。研究室 Web 参照</p> <p>テーマの例:</p> <ul style="list-style-type: none"> ・無線自律型ホロノミック精密自走ロボット ・メカナム型自走ロボット ・超小型ロボットアーム ・その他興味に応じてテーマを作ります。 				
<div style="display: flex; justify-content: space-around; align-items: flex-start;"> <div style="text-align: center;">  <p>Holonomic Beetle Suzuki, M., Iida, Y., Tsukui, Y., (2024), Automatic Holonomic Mobile Micromanipulator for Submillimeter Objects Inspired by the Rhinoceros Beetle. AISys. 2300517., https://doi.org/10.1002/aisy.202300517, IF=7.4</p> </div> <div style="text-align: center;">  <p>Rover C pro (市販品)</p> </div> </div> <div style="text-align: center; margin-top: 20px;">  <p>Miniature Robotic factory</p> </div>				
<p>履修済みであることが望ましい科目: 参考文献を提供：機構学、電気回路、マイコン、トランジスタ回路、Pythonによる 機械学習、制御工学、信号処理</p>				
<p>スキル: 各種プログラミング (C、Python など)、マイコン制御、電気・電子回路 ロボコンなど、ものづくりに興味がある人を募集します。</p>				
<p>その他:</p> <ul style="list-style-type: none"> ・各自のスケジュールに合わせ、週1・長期休暇に活動 <u>できます。</u> ・活動場所は、自宅・研究室どちらでも <u>OK です。</u> ・テーマを分割して簡単な問題から順番に取り組 <u>みます。</u> む。 				